

Pré-requis

Isométries, déplacements (conservent les angles), antidéplacements (renversent les angles)
 Conservation des barycentres par les isométries
 Groupes

Cadre

On se place dans le plan P affine euclidien orienté.

Notations

$r(O, \theta)$ est la rotation de centre O et d'angle θ
 $med[AB]$ est la médiatrice du segment $[AB]$

I – Polygones convexes réguliers

Définition 1 : Soient $n \in \mathbb{N}, n \geq 3$ et $O \in P$
 Soient M_0, M_1, \dots, M_{n-1} n points distincts deux à deux de P
 L'ensemble $P_n = \{[M_0M_1], [M_1M_2], \dots, [M_{n-2}M_{n-1}], [M_{n-1}M_0]\}$ est un polygone convexe régulier de centre O à n cotés s'il existe une rotation r de centre O et d'angle $\pm \frac{2\pi}{n}$ telle que :
 $\forall k \in \{0, 1, \dots, n-2\} : r(M_k) = M_{k+1}$ et $r(M_{n-1}) = M_0$
 Les segments $[M_kM_{k+1}]$ sont appelés arêtes ou côtés du polygone.

Remarque : Il suffit d'étudier le cas où le polygone convexe régulier est direct, c'est-à-dire le cas où l'angle de la rotation est $\frac{2\pi}{n}$. En effet, quite à renuméroter les sommets de P_n , on peut toujours se ramener à ce cas là.

Notation : On note $P_n = M_0M_1\dots M_{n-1}$ le polygone convexe régulier direct.

Propriété 1 : Avec les notations de la définition :

- 1) Pour tout $k \in \{0, 1, \dots, n-1\}$, M_k appartient au cercle de centre O et de rayon OM_0
- 2) Pour tout $k \in \{0, 1, \dots, n-2\}$, $(\overrightarrow{OM_k}, \overrightarrow{OM_{k+1}}) = \frac{2\pi}{n} [2\pi]$
- 3) O est l'isobarycentre des sommets M_0, M_1, \dots, M_{n-1}

Preuve : 1) et 2) sont évidents par définition de la rotation r
 3) Soit G l'isobarycentre de $P_n = M_0M_1\dots M_{n-1}$
 D'après la définition, r est une isométrie qui laisse invariant les sommets de P_n , $r(G)$ est donc l'isobarycentre de P_n
 On a $r(G) = G$, donc G est un point fixe de r . Or par définition de r , son seul point fixe est O .
 Donc $G = O$.

II – Isométries du plan conservant un polygone convexe régulier à n côtés

Notation : Dans cette partie, P_n désigne un polygone convexe régulier direct à n cotés de centre O .

A – Etude de $Is(P_n)$

Définition 2 : On dit qu'une isométrie conserve le polygone P_n si l'image de tout côté de P_n est un côté de P_n .

Notations : $Is(P_n) = \{ \text{isométries du plan qui conservent } P_n \}$
 $Is^+(P_n) = \{ \text{déplacements du plan qui conservent } P_n \}$
 $Is^-(P_n) = \{ \text{antidéplacements du plan qui conservent } P_n \}$

Proposition 1 : $(Is(P_n), \circ)$ est un groupe.

Preuve : $(Is(P_n), \circ)$ est un sous-groupe du groupe des isométries du plan $(Is(P), \circ)$ car

- $(Is(P_n), \circ)$ n'est pas vide : il contient l'identité
- Soit $f \in Is(P_n)$, $f(P_n) = P_n \Rightarrow P_n = (f^{-1} \circ f)(P_n) = f^{-1}(P_n) \Rightarrow f^{-1} \in Is(P_n)$
- Soient $f, g \in Is(P_n)$, $(f \circ g)(P_n) = f(P_n) = P_n$ donc $f \circ g \in Is(P_n)$

Proposition 2 : Si $f \in Is(P_n)$ alors l'image par f de tout sommet de P_n est un sommet de P_n .

Preuve : f est une isométrie qui conserve le polygone P_n , elle envoie un côté sur un côté donc forcément un sommet sur un sommet.

Conséquence 1 : L'isobarycentre des sommets de P_n est invariant par f .

Preuve : Les sommets sont conservés donc l'isobarycentre est inchangé.

Conséquence 2 : f est soit l'identité, soit une rotation de centre O , soit une réflexion d'axe passant par O .

Preuve : Ce sont les isométries de P ayant O comme point fixe.

Remarque : La proposition et ses conséquences sont également vraies pour un polygone quelconque.

Proposition 3 : Soit f une isométrie, si l'image par f de tout sommet de P_n est un sommet de P_n alors $f \in Is(P_n)$.

Preuve : Soient M_k et M_{k+1} deux sommets consécutifs de P_n . D'après la définition de P_n , on sait qu'il existe une rotation r telle que $r(M_k) = M_{k+1}$

De plus, par f , les sommets de P_n sont conservés donc l'isobarycentre de P_n est invariant par f et donc f est soit l'identité, soit une rotation de centre O , soit une réflexion d'axe passant par O (par les conséquences 1 et 2 dans le cas d'un polygone quelconque).

Si $f = id$, $f(M_{k+1}) = M_{k+1} = r(M_k) = r \circ f(M_k)$

Si f est une rotation de centre O , $f(M_{k+1}) = f \circ r(M_k) = r \circ f(M_k)$ car deux rotations commutent

Si f est une réflexion, alors $f = f^{-1}$ et $f \circ r$ est une réflexion.

$$f(M_{k+1}) = f \circ r(M_k) = (f \circ r)^{-1}(M_k) = r^{-1} \circ f^{-1}(M_k) = r^{-1} \circ f(M_k)$$

Dans les trois cas, l'image par f de deux sommets consécutifs sont des sommets consécutifs donc chaque côté de P_n est envoyé sur un côté de P_n .

Remarque : La réciproque ne s'étend pas à tout polygone.

Exemple : Soit ABC un triangle équilatéral direct de centre O .

Le quadrilatère $ABOC$ n'est pas invariant par la rotation de centre O et d'angle $\frac{2\pi}{3}$ mais

l'ensemble des sommets l'est.

En effet : $r(O) = O, r(A) = B, r(B) = C, r(C) = A$

et $r(ABOC) = BCOA \neq ABOC$

B – Etude de $Is^+(P_n)$

Proposition 4 : $(Is^+(P_n), \circ)$ est un sous-groupe de $(Is(P_n), \circ)$

Preuve : $Is^+(P_n) = Is(P_n) \cap Is^+(P)$

$(Is^+(P_n), \circ)$ est un groupe comme intersection de deux sous-groupes de $(Is(P), \circ)$

Proposition 5 : $Is^+(P_n) = \{id, r, r^2, \dots, r^{n-1}\}$ où $r = r\left(O, \frac{2\pi}{n}\right)$

Remarque : $r^k = r\left(O, \frac{2k\pi}{n}\right)$

Preuve : Soit $R = \{id, r, r^2, \dots, r^{n-1}\}$

- $R \subset Is^+(P_n)$: r est une rotation telle que $r(P_n) = P_n$ donc $r \in Is^+(P_n)$ et comme $Is^+(P_n)$ est un groupe pour la composition, on a $r^k \in Is^+(P_n) \quad \forall k \in \{0, \dots, n-1\}$

- $Is^+(P_n) \subset R$: soit $f \in Is^+(P_n)$, nécessairement f est l'identité ou une rotation de centre O posons $f = r(O, \theta)$

puisqu'une rotation est entièrement déterminée par son centre, un point et son image, il existe $k \in \{0, \dots, n-1\}$ tel que $f(M_0) = M_k$ (l'image d'un sommet est un sommet)

ainsi, $\theta = (\overrightarrow{OM_0}, \overrightarrow{OM_k}) = \frac{2k\pi}{n}$, donc $f = r(O, k \cdot \frac{2\pi}{n}) = r^k$ avec $k \in \{0, \dots, n-1\}$

Remarque : $(Is^+(P_n), \circ)$ est un groupe cyclique d'ordre n , il est engendré par r . Ainsi, $(Is^+(P_n), \circ)$ est isomorphe à $(\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}, +)$

C – Etude de $Is^-(P_n)$

Remarque : La composée de deux antidéplacements étant un déplacement, $(Is^-(P_n), \circ)$ n'est pas un groupe.

Théorème 2 : Soit $s \in Is^-(P_n)$, on a : $Is^-(P_n) = \{s \circ f \mid f \in Is^+(P_n)\}$

Preuve : La composée d'un déplacement et d'un antidéplacement est un antidéplacement donc pour tout $f \in Is(P_n)$, $s \circ f \in Is^-(P_n)$.

Réciproquement, si $g \in Is^-(P_n)$, alors il existe $s \in Is^-(P_n)$ tel que $g = s \circ s^{-1} \circ g$ avec $s^{-1} \circ g \in Is^+(P_n)$ car la composée de deux antidéplacements est un déplacement. Donc $g \in \{s \circ f \mid f \in Is^+(P_n)\}$.

Proposition 6 : $Is^-(P_n) = \{s_\Delta, s_\Delta \circ r, \dots, s_\Delta \circ r^{n-1}\}$ où $r = r\left(O, \frac{2\pi}{n}\right)$ et s_Δ est la réflexion d'axe (OM_0)

Preuve : Soit $k \in \{0, \dots, n-1\}$

$M_k \in C(O, OM_0)$ et $s_\Delta(M_0) = M_0$ car $M_0 \in \Delta$ donc $s_\Delta(C(O, OM_0)) = C(O, OM_0)$

D'où $s_\Delta(M_k) \in C(O, OM_0)$

De plus, $(\overrightarrow{OM_0}, \overrightarrow{Os_\Delta(M_k)}) = -(\overrightarrow{OM_0}, \overrightarrow{OM_k}) = -\frac{2k\pi}{n} [2\pi]$

Donc $s_\Delta(M_k) = r^{-k}(M_0) = M_{n-k}$, d'où $s_\Delta(M_k) \in P_n$

On a donc $s_\Delta \in Is^-(P_n)$ et d'après le théorème 2 on finit la démonstration.

D – Conclusion

$Is(P_n) = Is^+(P_n) \cup Is^-(P_n)$

$Card(Is^+(P_n)) = Card(Is^-(P_n)) = n$

$Card(Is(P_n)) = 2n$, $(Is(P_n), \circ)$ est engendré par r d'ordre n et s_Δ d'ordre 2

Preuve : $Card(Is^+(P_n)) = n$

Montrons que tous les éléments de $Is^+(P_n) = \{id, r, r^2, \dots, r^{n-1}\}$ sont distincts.

$id(M_0) = M_0, r(M_0) = M_1, \dots, r^{n-1}(M_0) = M_{n-1}$

$Card(Is^-(P_n)) = n$

Car $Is^-(P_n)$ est en bijection avec $Is^+(P_n)$: d'après théorème 2 et proposition 6

III – Exemples

Notation : s_Δ la réflexion d'axe (OM_0)

Remarque : Pour tout $k \in \{0, 1, \dots, n-1\}$, $s_\Delta \circ r(O, \theta)^k$ est une réflexion d'axe passant par O différente de l'identité (car tous les éléments de $Is(P_n)$ sont distincts). Il suffit donc de connaître l'image d'un des points de P_n pour déterminer de quelle réflexion il s'agit.

A – Le triangle équilatéral

Ici : $n = 3$, $r = r\left(O, \frac{2\pi}{3}\right)$ et $r^2 = r\left(O, \frac{4\pi}{3}\right)$

Proposition 7 : $Is(P_3) = \{id, r, r^2, s_\Delta, s_{\Delta_1}, s_{\Delta_2}\}$ où $\Delta_1 = (OM_1)$ et $\Delta_2 = (OM_2)$

Dessin :

Preuve : $\Delta = med[M_1M_2]$

$$s_{\Delta} \circ r : M_0 \mapsto s_{\Delta}(M_1) = M_2 \quad \text{donc } s_{\Delta} \circ r = s_{\Delta_1} \text{ avec } \Delta_1 = med[M_0M_2] = (OM_1)$$

$$s_{\Delta} \circ r^2 : M_0 \mapsto s_{\Delta}(M_1) = M_1 \quad \text{donc } s_{\Delta} \circ r^2 = s_{\Delta_2} \text{ avec } \Delta_2 = med[M_0M_1] = (OM_2)$$

B – Le carré

$$\text{Ici : } n = 4, \quad r = r\left(O, \frac{\pi}{2}\right)$$

Proposition 8 : $Is(P_4) = \{id, r, r^2, r^3, s_{\Delta}, s_{\Delta_1}, s_D, s_{D_1}\}$
 où $\Delta_1 = (OM_1)$, $D = med[M_0M_3]$ et $D_1 = med[M_0M_1]$

Dessin :

Preuve : $\Delta = med[M_1M_3] = (M_0M_2)$

$$s_{\Delta} \circ r : M_0 \mapsto s_{\Delta}(M_1) = M_3 \quad \text{donc } s_{\Delta} \circ r = s_D \text{ avec } D = med[M_0M_3]$$

$$s_{\Delta} \circ r^2 : M_0 \mapsto s_{\Delta}(M_2) = M_2 \quad \text{donc } s_{\Delta} \circ r^2 = s_{\Delta_1} \text{ avec } \Delta_1 = med[M_0M_2] = (OM_1)$$

$$s_{\Delta} \circ r^3 : M_0 \mapsto s_{\Delta}(M_3) = M_1 \quad \text{donc } s_{\Delta} \circ r^3 = s_{D_1} \text{ avec } D_1 = med[M_0M_1]$$

C – L'hexagone

$$\text{Ici : } n = 6, \quad r = r\left(O, \frac{2\pi}{6}\right)$$

Proposition 9 : $Is(P_6) = \{id, r, r^2, r^3, r^4, r^5, s_{\Delta}, s_{\Delta_1}, s_{\Delta_2}, s_D, s_{D_1}, s_{D_2}\}$
 où $\Delta_1 = (OM_2)$, $\Delta_2 = (OM_1)$, $D = med[M_0M_5]$, $D_1 = med[M_0M_3]$ et $D_2 = med[M_0M_1]$

Dessin :

Preuve : $M_0M_2M_4$ est un triangle équilatéral et $\Delta = med[M_2M_4]$

Donc d'après la proposition 7 : $s_{\Delta} \circ r^2 = s_{\Delta_1}$ avec $\Delta_1 = (OM_2)$

$$s_{\Delta} \circ r^4 = s_{\Delta_2} \text{ avec } \Delta_2 = (OM_4) = (OM_1)$$

$$\Delta = med[M_1M_5] = (M_0M_3)$$

$$s_{\Delta} \circ r : M_0 \mapsto s_{\Delta}(M_1) = M_5 \quad \text{donc } s_{\Delta} \circ r = s_D \text{ avec } D = med[M_0M_5]$$

$$s_{\Delta} \circ r^3 : M_0 \mapsto s_{\Delta}(M_3) = M_3 \quad \text{donc } s_{\Delta} \circ r^3 = s_{D_1} \text{ avec } D_1 = med[M_0M_3]$$

$$s_{\Delta} \circ r^5 : M_0 \mapsto s_{\Delta}(M_5) = M_1 \quad \text{donc } s_{\Delta} \circ r^5 = s_{D_2} \text{ avec } D_2 = med[M_0M_1]$$

D – L'octogone

$$\text{Ici : } n = 8, r = r\left(O, \frac{\pi}{4}\right)$$

Proposition 10 : $Is(P_8) = \{id, r, r^2, r^3, r^4, r^5, r^6, r^7, s_\Delta, s_{\Delta_1}, s_{\Delta_2}, s_{\Delta_3}, s_D, s_{D_1}, s_{D_2}, s_{D_3}\}$

où $\Delta_1 = (OM_7)$, $\Delta_2 = (OM_2)$, $\Delta_3 = (OM_1)$, $D = med[M_0M_7]$, $D_1 = med[M_0M_5]$,
 $D_2 = med[M_0M_3]$ et $D_3 = med[M_0M_1]$

Dessin :

Preuve : $M_0M_2M_4M_6$ est un carré et $\Delta = med[M_2M_6] = (M_0M_4)$

Donc d'après la proposition 8, $s_\Delta \circ r^2 = s_{\Delta_1}$ avec $\Delta_1 = med[M_0M_6] = (OM_7)$

$$s_\Delta \circ r^4 = s_{\Delta_2} \text{ avec } \Delta_2 = (OM_2)$$

$$s_\Delta \circ r^6 = s_{\Delta_3} \text{ avec } \Delta_3 = med[M_0M_2] = (OM_1)$$

$$\Delta = med[M_1M_7] = med[M_3M_5]$$

$$s_\Delta \circ r : M_0 \mapsto s_\Delta(M_1) = M_7 \text{ donc } s_\Delta \circ r = s_D \text{ avec } D = med[M_0M_7]$$

$$s_\Delta \circ r^3 : M_0 \mapsto s_\Delta(M_3) = M_5 \text{ donc } s_\Delta \circ r^3 = s_{D_1} \text{ avec } D_1 = med[M_0M_5]$$

$$s_\Delta \circ r^5 : M_0 \mapsto s_\Delta(M_5) = M_3 \text{ donc } s_\Delta \circ r^5 = s_{D_2} \text{ avec } D_2 = med[M_0M_3]$$

$$s_\Delta \circ r^7 : M_0 \mapsto s_\Delta(M_7) = M_1 \text{ donc } s_\Delta \circ r^7 = s_{D_3} \text{ avec } D_3 = med[M_0M_1]$$