

pré-requis

- * définition barycentre, associativité du barycentre
- * relation de Chasles.
- * produit scalaire.
- * définition du cosinus d'un angle à partir du produit scalaire.
- * équivalence entre les deux définitions suivantes :
 - f est dite affine si elle conserve les barycentres
 - f est dite affine s'il existe une application linéaire $\vec{f}$ tel que $\vec{f}(\overrightarrow{MN}) = \overrightarrow{M'N'}$.
- * mesure algébrique.
- * aire d'un triangle.
- * formule de la médiane.
- * configuration de Thalès.
- * raisonnement par récurrence.

Cadre :

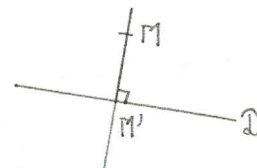
On se place dans le plan affine euclidien $\mathcal{P}$. On notera $\vec{\mathcal{P}}$ le plan vectoriel associé à $\mathcal{P}$.

(I) PROJECTION ORTHOGONALE SUR UNE DROITE DU PLAN ET PROJECTION VECTORIELLE ASSOCIÉE.

définition 1

Soit $\mathcal{D}$ une droite du plan. On appelle projection orthogonale sur $\mathcal{D}$ l'application $p: \mathcal{P} \rightarrow \mathcal{P}$ à $M' \mapsto M'$ où M' est le point d'intersection de $\mathcal{D}$ avec la droite perpendiculaire à $\mathcal{D}$ passant par M .

On dit alors que M' est le projeté orthogonal de M sur $\mathcal{D}$.



Sauf indication contraire, p désignera la projection orthogonale sur $\mathcal{D}$ tout au long de la leçon.

propriétés 1

- a) $\mathcal{D}$ est l'ensemble des points fixes de p .
- b) $p \circ p = p$ (ie: p est idempotente)
- c) Soit $M \in \mathcal{P}$ alors:
 - si $M \in \mathcal{D}$ $p(M) = M$
 - si $M \notin \mathcal{D}$ $p^{-1}(M)$ est la droite perpendiculaire à $\mathcal{D}$ passant par M .

preuve c).

Soit $M \in \mathcal{P}$.

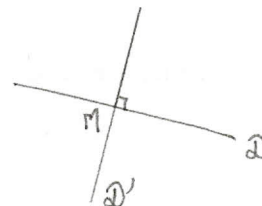
Par déf: $p^{-1}(M) = \{N \in \mathcal{P} \mid p(N) = M\}$

* $p(N) = M \Rightarrow M \in \mathcal{D}$ (par déf du projeté orthogonal) d'où
 $M \notin \mathcal{D} \Rightarrow p(N) \neq M \quad \forall N \in \mathcal{P}$ donc $N \notin p^{-1}(M)$ c.à.d. $p^{-1}(M) = \emptyset$.

* si $M \in \mathcal{D}$ M est l'intersection de $\mathcal{D}$ avec la droite perpendiculaire à $\mathcal{D}$ passant par M , notons-la $\mathcal{D}'$. On a alors $N \in \mathcal{D}'$.

$$p(N) = M \quad \forall N \in \mathcal{D}'$$

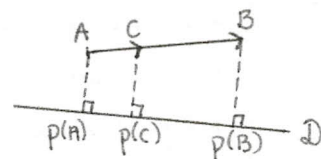
On a donc montré que $p^{-1}(M) = \mathcal{D}'$



Théorème 1 Soient $\mathcal{D}$ et $\mathcal{D}'$ deux droites distinctes de $\mathcal{P}$ et p la projection orthogonale sur $\mathcal{D}'$.

$$p(\mathcal{D}) = \begin{cases} \mathcal{D}' & \text{si } \mathcal{D} \text{ et } \mathcal{D}' \text{ non perpendiculaires} \\ \mathcal{D} \cap \mathcal{D}' & \text{si } \mathcal{D} \text{ et } \mathcal{D}' \text{ perpendiculaires.} \end{cases}$$

propriété 2. Soient $k \in \mathbb{R}$, $A, B, C \in \mathcal{P}$ tels que $\overrightarrow{AB} = k \overrightarrow{AC}$ alors $\overrightarrow{p(A)p(B)} = k \overrightarrow{p(A)p(C)}$



propriété 3. p conserve les barycentres :

Soit $G = \text{bar} \{ (M_1, \alpha_1), \dots, (M_n, \alpha_n) \}$ avec $\alpha_1 + \dots + \alpha_n \neq 0$ alors

$$p(G) = \text{bar} \{ (p(M_1), \alpha_1), \dots, (p(M_n), \alpha_n) \}$$

Conséquence : p est une application affine donc il existe une application linéaire $\Pi : \vec{\mathcal{P}} \rightarrow \vec{\mathcal{P}}$ vérifiant $\Pi(\overrightarrow{AB}) = \overrightarrow{p(A)p(B)}$

définition 2. Π ainsi définie est appelée projection vectorielle associée à p .

remarque : $\Pi \circ \Pi = \Pi$) oral

II) APPLICATIONS

1/ Calcul de distance.

proposition 1. Soit $M \in \mathcal{P}$. $\mathcal{D} \in \mathcal{P}$.

Il existe un unique point $P \in \mathcal{D}$ tel que MP soit minimale.

P est la projeté orthogonale de M sur $\mathcal{D}$.

$mp(M)$ est la distance de M à $\mathcal{D}$ notée $d(M, \mathcal{D})$

proposition 2 Soient $M \in \mathcal{P}$, $A \in \mathcal{D}$ et $\vec{u}$ un vecteur normal à $\mathcal{D}$ alors $d(M, \mathcal{D}) = \frac{|\overrightarrow{AM} \cdot \vec{u}|}{\|\vec{u}\|}$.

transparent: exercice.

2/ Calcul d'angle.

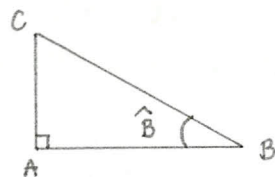
proposition 3 Soit ABC un triangle rectangle en A

(à $\hat{B}$ est la mesure de l'angle

géométrique comprise entre 0 et $\pi/2$) oral.

$$\text{alors } \cos \hat{B} = \frac{\text{adjacent}}{\text{hypoténuse}}$$

$$\sin \hat{B} = \frac{\text{opposé}}{\text{hypoténuse}}$$



preuve (cos $\hat{B}$): $\overrightarrow{BA} \cdot \overrightarrow{BC} = BA \cdot BC \cdot \cos \hat{B}$ (1) soit p la projection orthogonale sur (AB)

$$(1) \Leftrightarrow \overrightarrow{BA} \cdot (\overrightarrow{Bp(C)} + \overrightarrow{p(C)C}) = BA \cdot BC \cdot \cos \hat{B} \quad \text{or } p(C) = A \quad \text{d'où}$$

$$\begin{aligned} \text{échanger} \\ (1) \Leftrightarrow \overrightarrow{BA} \cdot \overrightarrow{BA} &= BA \cdot BC \cdot \cos \hat{B} \Rightarrow \cos \hat{B} = \frac{AB}{BC} \end{aligned}$$

3/ Optimisation

transparent: exercices 1 et 2.

exercice 1: solution.

Soit $I = m[AB]$

La formule de la médiane nous donne: $MA^2 + MB^2 = 2MI^2 + \frac{AB^2}{2}$.

AB étant fixe, $MA^2 + MB^2$ sera minimale lorsque MI^2 le sera également.

Et puisque MI est une distance (donc à valeur > 0):

MI^2 minimale $\Leftrightarrow MI$ minimale.

D'après la proposition 1: M est le projeté orthogonal de I sur D.

COMPLÉMENTS

1/ Démonstrations

propriétés 1.

a) Soit $M \in D$.

Notons D' la perpendiculaire à D passant par M. Soit $M' = p(M)$

alors $\{M'\} = D \cap D' = \{M\}$ donc $\forall M \in D \quad p(M) = M$.

conclusion: $p(D) = D$.

b) Soit $M \in P$.

$pop(M) \stackrel{(a)}{=} p(M')$ où $M' \stackrel{(2)}{=} p(M)$ on a $M' \in D$ et d'après a) $p(M') \stackrel{(3)}{=} M'$

d'où $pop(M) \stackrel{(1)}{=} p(M') \stackrel{(3)}{=} M' \stackrel{(2)}{=} p(M)$. c.q.f.d.

théorème 1.

* si D et D' non perpendiculaires.

• soit $M \in D$. par def $p_{D'}(M) \in D'$ donc $p_{D'}(D) \subset D'$
quelconque

• Soit $M' \in D'$. Il existe une unique droite perpendiculaire à D' passant par M'.

Posons M l'intersection de cette droite avec D, alors $p_{D'}(M) = M'$ donc $M' \in p_{D'}(D)$

d'où $D' \subset p_{D'}(D)$

On a montré que $p_{D'}(D) = D'$.

* si D et D' perpendiculaires.

soit $\{H\} = D \cap D'$.

$\forall M \in D \quad (MH) \perp D'$ puisque $H \in D'$

on a alors $\forall M \in D \quad p_{D'}(M) = H$

propriété 2.

$\overrightarrow{AB} = k \overrightarrow{AC} \Leftrightarrow A, B, C$ alignés.

si $(AB) \perp D \quad p(A) = p(B) = p(C)$. trivial

si $(AB) \not\perp D$ on a une configuration de Thalès, à savoir:

• A, B, C alignés

• $p(A), p(B), p(C)$ alignés (puisque ils appartiennent tous à D)

• $(Ap(A)), (Bp(B))$ et $(Cp(C))$ sont parallèles (car ttes perpendiculaires à D)

Par le théorème de Thalès on a : $\frac{AB}{AC} = \frac{p(A)p(B)}{p(A)p(C)} = k$
 d'où $\overrightarrow{p(A)p(B)} = k \overrightarrow{p(A)p(C)}$

propriété 3 : se montre par récurrence sur n .

* initialisation :

Soit $G = \text{bar} \{ (M_1, \alpha_1) (M_2, \alpha_2) \}$ avec $\alpha_1 + \alpha_2 \neq 0$

$$\text{On a alors } \overrightarrow{M_1 G} = \frac{\alpha_2}{\alpha_1 + \alpha_2} \overrightarrow{M_1 M_2}$$

$$\text{d'où } \overrightarrow{p(M_1)p(G)} = \frac{\alpha_2}{\alpha_1 + \alpha_2} \overrightarrow{p(M_1)p(M_2)} \quad (\text{d'après la prop 2})$$

$$\Leftrightarrow \overrightarrow{p(M_1)M} + \overrightarrow{Mp(G)} = \frac{\alpha_2}{\alpha_1 + \alpha_2} (\overrightarrow{p(M_1)M} + \overrightarrow{Mp(M_2)})$$

Chasles

$$\Leftrightarrow (\alpha_1 + \alpha_2) \overrightarrow{Mp(G)} = (\alpha_2 - \alpha_1 - \alpha_2) \overrightarrow{p(M_1)M} + \alpha_2 \overrightarrow{Mp(M_2)}$$

$$\Leftrightarrow (\alpha_1 + \alpha_2) \overrightarrow{Mp(G)} = \alpha_1 \overrightarrow{Mp(M_1)} + \alpha_2 \overrightarrow{Mp(M_2)}$$

$$\Leftrightarrow p(G) = \text{bar} \{ (p(M_1), \alpha_1), (p(M_2), \alpha_2) \}$$

* hérédité : (le cas général se ramène au cas où $n=2$). Supposons que :

$$P_n: (G = \text{bar} \{ (M_1, \alpha_1), \dots, (M_n, \alpha_n) \} \text{ avec } \sum \alpha_i \neq 0 \Rightarrow p(G) = \text{bar} \{ (p(M_1), \alpha_1), \dots, (p(M_n), \alpha_n) \})$$

soit vrai au rang n . Montrons-le au rang $n+1$.

$$\text{Soit } G_1 = \text{bar} \{ (M_1, \alpha_1) \dots (M_n, \alpha_n) (M_{n+1}, \alpha_{n+1}) \} \text{ avec } \sum \alpha_i \neq 0$$

par associativité du barycentre :

$$G_1 = \text{bar} \{ (G, \alpha_1 + \dots + \alpha_n) (M_{n+1}, \alpha_{n+1}) \}$$

$$\text{càd } \overrightarrow{GG_1} = \frac{\alpha_{n+1}}{\alpha_1 + \dots + \alpha_n + \alpha_{n+1}} \overrightarrow{GM_{n+1}}$$

$$\text{d'après la prop 2 : } \overrightarrow{p(G)p(G_1)} = \frac{\alpha_{n+1}}{\alpha_1 + \dots + \alpha_n + \alpha_{n+1}} \overrightarrow{p(G)p(M_{n+1})}$$

$$\Leftrightarrow (\alpha_1 + \dots + \alpha_n + \alpha_{n+1}) (\overrightarrow{p(G)M} + \overrightarrow{Mp(G_1)}) = \alpha_{n+1} (\overrightarrow{p(G)M} + \overrightarrow{Mp(M_{n+1})})$$

$$\Leftrightarrow (\alpha_1 + \dots + \alpha_n + \alpha_{n+1}) \overrightarrow{Mp(G_1)} = -(\alpha_1 + \dots + \alpha_n) \overrightarrow{p(G)M} + \alpha_{n+1} \overrightarrow{Mp(M_{n+1})}$$

$$\Leftrightarrow (\alpha_1 + \dots + \alpha_n + \alpha_{n+1}) \overrightarrow{Mp(G_1)} = (\alpha_1 + \dots + \alpha_n) \overrightarrow{Mp(G)} + \alpha_{n+1} \overrightarrow{Mp(M_{n+1})}$$

$$\Leftrightarrow (\alpha_1 + \dots + \alpha_{n+1}) \overrightarrow{Mp(G_1)} = \alpha_1 \overrightarrow{Mp(M_1)} + \dots + \alpha_n \overrightarrow{Mp(M_n)} + \alpha_{n+1} \overrightarrow{Mp(M_{n+1})}$$

(HR)

$$\Leftrightarrow p(G_1) = \text{bar} \{ (p(M_1), \alpha_1) \dots (p(M_{n+1}), \alpha_{n+1}) \}. \text{ c.q.f.d.}$$

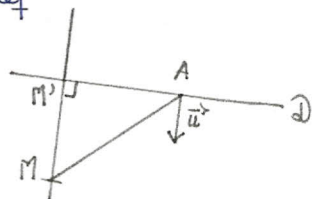
remarque :

$$\pi \circ \pi (\overrightarrow{AB}) \stackrel{\text{def}}{=} \pi (\overrightarrow{p(A)p(B)}) \stackrel{\text{def}}{=} \overrightarrow{p(p(A))p(p(B))} \stackrel{\text{car } p \circ p = p}{=} \overrightarrow{p(A)p(B)} \stackrel{\text{def}}{=} \pi (\overrightarrow{AB}).$$

proposition 2 : Le vecteur $\frac{\vec{u}}{\|\vec{u}\|}$ est unitaire et colinéaire à $\overrightarrow{M'M}$

$$\text{donc } \overrightarrow{M'M} = \frac{\overrightarrow{M'M}}{\|\vec{u}\|} \frac{\vec{u}}{\|\vec{u}\|}.$$

$$\overrightarrow{AM} \cdot \overrightarrow{M'M} = \frac{\overrightarrow{M'M}}{\|\vec{u}\|} \times \overrightarrow{AM} \cdot \vec{u} \quad (1)$$



or $\overrightarrow{AM} \cdot \overrightarrow{M'M} = (\overrightarrow{AM} + \overrightarrow{M'M}) \cdot \overrightarrow{M'M}$
 Comme $\overrightarrow{AM} \cdot \overrightarrow{M'M} = 0$ on a $\overrightarrow{AM} \cdot \overrightarrow{M'M} = \overrightarrow{M'M} \cdot \overrightarrow{M'M} = M'M^2$ (2)
 donc (1) et (2) donnent $M'M^2 = \overrightarrow{M'M} \times \frac{\overrightarrow{AM} \cdot \vec{u}}{\|\vec{u}\|}$
 $\Rightarrow \overrightarrow{M'M} = \frac{\overrightarrow{AM} \cdot \vec{u}}{\|\vec{u}\|}$
 d'où $|\overrightarrow{M'M}| = d(M, \mathcal{D}) = \frac{|\overrightarrow{AM} \cdot \vec{u}|}{\|\vec{u}\|}$

proposition 3.

$\sin \hat{B} = \sin(\pi - \hat{A} - \hat{C}) = \sin((\pi - \hat{C}) - \hat{A})$
 $\sin \hat{B} = \sin(\pi - \hat{C}) \cos \hat{A} - \cos(\pi - \hat{C}) \sin(\hat{A})$
 $\sin \hat{B} = -\cos(\pi - \hat{C}) \left(\cos \hat{A} = \frac{\pi}{2} \Rightarrow \begin{cases} \cos \hat{A} = 0 \\ \sin \hat{A} = 1 \end{cases} \right)$
 $\sin \hat{B} = \cos \hat{C}$
 or $\cos \hat{C} = \frac{\text{adjacent}}{\text{hypoténuse}} = \frac{AC}{BC}$ d'où $\sin \hat{B} = \frac{AC}{BC} = \frac{\text{opposé}}{\text{hypoténuse}}$

2/ Solutions exercices.

exercice.

calculer $d(M, \mathcal{D})$.

$\vec{n}(a, b)$ est un vecteur normal de $\mathcal{D}$.
 Soit $M(x_0, y_0) \in \mathcal{P}$ et $M' = p(M)$ $M'(x_1, y_1)$
 $d(M, \mathcal{D}) = M'M' = \frac{|\overrightarrow{M'M} \cdot \vec{u}|}{\|\vec{u}\|} = \frac{a(x_0 - x_1) + b(y_0 - y_1)}{\sqrt{a^2 + b^2}}$
 or $M' \in \mathcal{D}$ d'où $ax_1 + by_1 + c = 0$
 donc $d(M, \mathcal{D}) = \frac{|ax_0 + by_0 + c|}{\sqrt{a^2 + b^2}}$

exercice 2:

Soit $H = p_{(BD)}(A)$. On note $a = AB$ $b = BC$.

$\mathcal{A}_{ABCD} = 2 \mathcal{A}_{ABD}$

et $\mathcal{A}_{ABD} = \frac{BD \times AH}{2}$

or $[BD]$ est un diamètre du cercle (car ABD rectangle en A et $A, B, D \in \mathcal{C}$ implique que $[BD]$ soit un diamètre) donc $\mathcal{A}_{ABCD}$ est max pour AH max.

soit $\theta = \widehat{AOH}$

$\sin \theta = \frac{AH}{AO} = \frac{AH}{r}$ ($r = \text{rayon du cercle}$) $\Rightarrow AH = r \sin \theta$

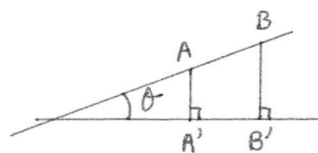
donc $\mathcal{A}_{ABCD}$ est max pour $\sin \theta$ max c-à-d $\sin \theta = 1 \Leftrightarrow \theta = \frac{\pi}{2} (2\pi)$

ce qui signifie que $O = H$.

$ABCD$ est alors un rectangle dont les diagonales sont perpendiculaires c'est donc un carré.

3/ remarques.

- * Les deux points de la preuve c) (propriétés 1) montrent respectivement que p n'est ni surjective ni injective.
- * p n'est pas une isométrie puisqu'elle ne conserve pas les distances.



$$A' = p(A)$$

$$B' = p(B)$$

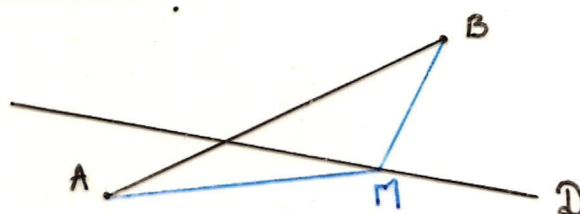
$$A'B' = |\cos \theta| AB$$

- * Π est la projection vectorielle sur $\overline{D}$ parallèlement à $\overline{D}^\perp$.
- * Pour la proposition 3: On peut orienter le plan de sorte que ABC soit direct ce qui permet d'avoir l'égalité $\hat{B} = (\overrightarrow{BC}, \overrightarrow{BA})$ entre la mesure principale d'angle orienté ($\in]-\pi, \pi]$) et la mesure d'angle géométrique ($\in [0, \pi]$).

exercice : Exprimer $d(M, D)$ pour D d'équation :
 $ax + by + c = 0$ avec $(a, b) \neq (0, 0)$ et $M(x_0, y_0)$
en fonction de a, b, c, x_0 et y_0 .

3. Optimisation

exercice 1 : Soient A, B deux points distincts et D une droite de $\mathcal{P}$. Où doit-on placer le point M sur D pour que $MA^2 + MB^2$ soit minimale ?



exercice 2 : Soit ABCD un rectangle inscrit dans un cercle $\mathcal{C}$ de centre O . Comment doivent-êre placés A, B, C et D pour que l'aire de ABCD soit maximale ?

